

1965

ОБ ОДНОМ КЛАССЕ УПРАВЛЕНИЙ ПУАССОНОВСКИМ ПРОЦЕССОМ

Б. ГРИГЕЛИОНИС

1. Постановка задачи. В работе будет рассматриваться частный случай следующей задачи, ставившейся И. Н. Коваленко. Пусть $\xi(t)$ ($t \geq 0$) — процесс рождения, т. е. однородный марковский процесс с непрерывным временем, принимающий лишь целые неотрицательные значения, переходная функция вероятностей которого удовлетворяет соотношениям:

$$\mathbf{P}\{\xi(t + \Delta t) - \xi(t) = 0 \mid \xi(t) = k\} = 1 - \lambda_k \Delta t + o(\Delta t)$$

и

$$\mathbf{P}\{\xi(t + \Delta t) - \xi(t) = 1 \mid \xi(t) = k\} = \lambda_k \Delta t + o(\Delta t).$$

Предполагаем, что $\sum_{k=0}^{\infty} \lambda_k^{-1} = \infty$ (условие необрыва процесса [1]) и $\mathbf{P}\{\xi(0) = 0\} = 1$.

Управление процессом задаётся выбором натурального числа m и положительных действительных чисел $\tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{m-1}$. В момент времени τ_0 процесс контролируется. Если контроль обнаруживает, что в этот момент процесс $\xi(t)$ принимает значение $k \leq m - 1$, то следующий контроль назначается через время τ_k . Таким способом контролирование повторяется до тех пор, пока не обнаружится, что процесс принимает значение $k \geq m$. В последнем случае назначается ремонт, после которого процесс $\xi(t)$ переводится в нулевое состояние и вся процедура, независимо от прошлого, начинается с начала. Далее будем предполагать, что время контроля η_Q и время ремонта η_R не зависят от процесса $\xi(t)$ и имеют конечные математические ожидания соответственно α и β .

Случайный процесс $\eta(t)$ определяем следующим образом: $\eta(t) = k$, если $\xi(t) = k$ и $\xi(t)$ не находится в состояниях контроля или ремонта; $\eta(t)$ находится в состояниях Q или R , если в момент t процесс $\xi(t)$ находится в состояниях контроля или ремонта соответственно.

Обозначим

$$\begin{aligned} p_k &= \lim_{t \rightarrow \infty} \mathbf{P}\{\eta(t) = k\}, \\ p_Q &= \lim_{t \rightarrow \infty} \mathbf{P}\{\eta(t) \in Q\}, \\ p_R &= \lim_{t \rightarrow \infty} \mathbf{P}\{\eta(t) \in R\} \end{aligned} \quad (1)$$

в случае, когда эти пределы существуют.

Требуется выбрать числа $m, \tau_0, \tau_1, \dots, \tau_{m-1}$ таким образом, чтоб минимизировать функционал от процесса

$$F = \lim_{t \rightarrow \infty} M f(\eta(t)) = \sum_{k=0}^{\infty} p_k f_k + p_Q f_Q + p_R f_R, \quad (2)$$

где числа $f_k (k \geq 0)$, f_Q и f_R — заданы.

Наша цель — найти явный вид функционала (2) в случае управляемого пуассоновского процесса, что даёт возможность отыскивать оптимальные параметры управления.

2. Управление пуассоновским процессом. Далее будем предполагать, что $\lambda_k \equiv \lambda (k \geq 0)$, т. е. процесс $\xi(t)$ является пуассоновским, и $\tau_0 = \tau_1 = \dots = \tau_{m-1} = \tau$. Итак, мы рассматриваем управление пуассоновским процессом, когда контроль проводится через равные промежутки времени.

Пусть v_m — число проведённых контролей над процессом $\xi(t)$ до момента первого ремонта; τ_{km} — время пребывания процесса $\eta(t)$ в состоянии k до первого перехода в состояние R .

Обозначим

$$\Theta(m, \tau) = M v_m,$$

$$\psi_r(\tau) = \sum_{j=0}^{\infty} j^r e^{-\lambda \tau} = (-1)^r \left(\frac{1}{1-e^{-x}} \right)_{x=\lambda \tau}^{(r)}.$$

Теорема. Если функция распределения η_R имеет абсолютно непрерывную компоненту, то пределы (1) существуют и равны:

$$p_k = \frac{1}{\lambda \Theta(m, \tau) (\tau + \alpha) + \lambda \beta} \quad (k \leq m-1),$$

$$p_k = \frac{\sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda \tau)^r}{r! (k-r)!} \int_0^{\lambda \tau} u^{k-r} e^{-u} du}{\lambda \Theta(m, \tau) (\tau + \alpha) + \lambda \beta} \quad (k \geq m), \quad (3)$$

$$p_Q = \frac{\Theta(m, \tau) \alpha}{\lambda \Theta(m, \tau) (\tau + \alpha) + \lambda \beta}, \quad p_R = \frac{\beta}{\Theta(m, \tau) (\tau + \alpha) + \beta},$$

$$\Theta(m, \tau) = \sum_{r=0}^{m-1} \left(\psi_{r+1}(\tau) + \psi_r(\tau) \right) \frac{(\lambda \tau)^r}{r! (m-r-1)!} \int_0^{\lambda \tau} e^{-u} u^{m-r-1} du. \quad (4)$$

Доказательство. Очевидно, что процесс $\eta(t)$ — регенерирующий (см. [2]), точками регенерации которого являются моменты перехода в нулевое состояние. Время регенерации имеет величину

$$\kappa_m = v_m \tau + \sum_{i=1}^{v_m} \eta_Q^{(i)} + \eta_R,$$

где $\eta_Q^{(i)}$ — независимые реализации η_Q .

Поскольку

$$\begin{aligned} P\{v_m = k\} &= \sum_{r=0}^{m-1} P\left\{ \xi((k-1)\tau) = r, \xi(k\tau) - \xi((k-1)\tau) \geq m-r \right\} = \\ &= \sum_{r=0}^{m-1} e^{-\lambda \tau (k-1)} \frac{[\lambda \tau (k-1)]^r}{r! (m-r-1)!} \int_0^{\lambda \tau} e^{-u} u^{m-r-1} du = \frac{1}{(m-1)!} \int_{\lambda \tau (k-1)}^{\lambda \tau k} e^{-u} u^{m-1} du, \end{aligned}$$

то

$$\Theta(m, \tau) = \sum_{k=1}^{\infty} k \mathbf{P}\{v_m = k\} = \sum_{r=0}^{m-1} [\psi_{r+1}(\tau) + \psi_r(\tau)] \frac{(\lambda\tau)^r}{r!(m-r-1)!} \int_0^{\lambda\tau} e^{-u} u^{m-r-1} du < \infty.$$

Мы установили соотношение (4) и показали, что $\mathbf{M}x_m = \beta + \Theta(m, \tau) \times (\tau + \alpha) < \infty$. Так как функция распределения x_m имеет абсолютно непрерывную компоненту и $\mathbf{M}x_m < \infty$, этим по общей теореме для регенерирующих процессов (см. [2], а также [3]) обеспечивается существование стационарных вероятностей p_k , p_Q и p_R . По той же теореме

$$p_k = \frac{\mathbf{M}\tau_{km}}{\mathbf{M}x_m}, \quad p_Q = \frac{\alpha\Theta(m, \tau)}{\mathbf{M}x_m} \quad \text{и} \quad p_R = \frac{\beta}{\mathbf{M}x_m}. \quad (5)$$

Для проверки равенств (3) нам понадобятся функции распределения τ_{km} .

Лемма. При $k \leq m-1$

$$\mathbf{P}\{\tau_{km} < x\} = \begin{cases} 0 & (x \leq 0), \\ 1 - e^{-\lambda x} & (x > 0), \end{cases} \quad (6)$$

а при $k \geq m$

$$\mathbf{P}\{\tau_{km} < x\} = \begin{cases} 0 & (x \leq 0), \\ \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \left[\frac{1}{(m-r-1)!} \int_0^{\lambda\tau} e^{-u} u^{m-r-1} du - \frac{e^{-\lambda x}}{(k-r-1)!} \int_0^{\lambda(\tau-x)} e^{-u} u^{k-r-1} du \right], & (0 < x \leq \tau), \\ 1 & (x > \tau). \end{cases} \quad (7)$$

Доказательство леммы. Обозначим через η_k время пребывания процесса $\xi(t)$ в состоянии k ($k=0, 1, \dots$). В нами рассматриваемом пуассоновском случае все η_k независимы и одинаково распределены с показательной функцией распределения. Равенства (6) очевидны, поскольку $\tau_{km} = \eta_k$ ($k \leq m-1$).

Далее, при $k \geq m$ имеем:

$$\mathbf{P}\{\tau_{km} < x\} = \sum_{r=0}^{m-1} \sum_{l=1}^{\infty} \sum_{s=m}^{\infty} \mathbf{P}\left\{\xi((l-1)\tau) = r, \xi(l\tau) = s, \tau_{km} < x\right\}. \quad (8)$$

Для краткости обозначим

$$P_s(x) = \mathbf{P}\left\{\xi((l-1)\tau) = r, \xi(l\tau) = s, \tau_{km} < x\right\}. \quad (9)$$

При $m \leq s < k$ находим, что

$$P_s(x) = \mathbf{P}\left\{\xi((l-1)\tau) = r, \xi(l\tau) = s\right\} = \frac{\lambda^s \{(l-1)\tau\}^r e^{-\lambda t}}{r!(s-r)!} \tau^{s-r}. \quad (10)$$

В случае $s=k$ имеем:

$$\begin{aligned} P_k(x) &= \mathbf{P}\{\eta_0 + \eta_1 + \dots + \eta_{r-1} < (l-1)\tau, \eta_0 + \dots + \eta_r \geq (l-1)\tau, \\ &\eta_0 + \dots + \eta_{k-1} < l\tau, \eta_0 + \dots + \eta_k \geq l\tau, l\tau - (\eta_0 + \dots + \eta_{k-1}) < x\} = \\ &= \mathbf{P}\{\zeta_1 < (l-1)\tau, \zeta_1 + \zeta_2 \geq (l-1)\tau, l\tau - x < \zeta_1 + \zeta_2 + \zeta_3 < l\tau, \\ &\zeta_1 + \zeta_2 + \zeta_3 + \zeta_4 \geq l\tau\}, \end{aligned}$$

где обозначено через

$$\zeta_1 = \eta_0 + \dots + \eta_{r-1}, \zeta_2 = \eta_r, \zeta_3 = \eta_{r+1} + \dots + \eta_{k-1}, \zeta_4 = \eta_k.$$

Отсюда нетрудно определить, что

$$\begin{aligned} P_k(x) &= \int_0^{(l-1)\tau} \frac{\lambda^r}{(r-1)!} e^{-\lambda x_1} x_1^{r-1} \left[\int_{l\tau-x-x_1}^{l\tau-x_1} \int_0^{l\tau-x_1-l\tau+x_1-x_2} \lambda e^{-\lambda x_2} \frac{\lambda^{k-r-1}}{(k-r-2)!} e^{-\lambda x_3} x_3^{k-r-2} \times \right. \\ &\times e^{-\lambda(l\tau-x_1-x_2-x_3)} dx_2 dx_3 + \int_{(l-1)\tau-x_1}^{l\tau-x-x_1} \int_{l\tau-x-x_1-x_2}^{l\tau-x_1-x_2} \lambda e^{-\lambda x_2} \frac{\lambda^{k-r-1}}{(k-r-2)!} e^{-\lambda x_3} x_3^{k-r-2} \times \\ &\times e^{-\lambda(l\tau-x_1-x_2-x_3)} dx_2 dx_3 \Big] dx_1 = \frac{\lambda^k e^{-\lambda l\tau}}{(r-1)! (k-r-2)!} \int_0^{(l-1)\tau} x_1^{r-1} \left[\int_{l\tau-x-x_1}^{l\tau-x_1} \int_0^{l\tau-x_1-l\tau+x_1-x_2} x_3^{k-r-2} \times \right. \\ &\times dx_2 dx_3 + \int_{(l-1)\tau-x_1}^{l\tau-x-x_1} \int_{l\tau-x-x_1-x_2}^{l\tau-x_1-x_2} x_3^{k-r-2} dx_2 dx_3 \Big] dx_1 = \\ &= \frac{\lambda^k [(l-1)\tau]^r e^{-\lambda l\tau}}{r! (k-r)!} [\tau^{k-r} - (\tau-x)^{k-r}]. \end{aligned} \quad (11)$$

Наконец, при $s < k$

$$\begin{aligned} P_s(x) &= \mathbf{P}\{\eta_0 + \dots + \eta_{r-1} < (l-1)\tau, \eta_0 + \dots + \eta_r \geq (l-1)\tau, \eta_k < x, \\ &\eta_0 + \dots + \eta_{s-1} < l\tau, \eta_0 + \dots + \eta_s \geq l\tau\} = \mathbf{P}\{\zeta_1 < (l-1)\tau, \zeta_1 + \zeta_2 \geq (l-1)\tau, \\ &\zeta_3 < x, \zeta_1 + \zeta_2 + \zeta_3 + \zeta_4 < l\tau, \zeta_1 + \zeta_2 + \zeta_3 + \zeta_4 + \zeta_5 \geq l\tau\}, \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned} \zeta_1 &= \eta_0 + \dots + \eta_{r-1}, \zeta_2 = \eta_r, \zeta_3 = \eta_k, \\ \zeta_4 &= \eta_{r+1} + \dots + \eta_{k-1} + \eta_{k+1} + \dots + \eta_{s-1}, \zeta_5 = \eta_s. \end{aligned}$$

После несложных вычислений находим:

$$\begin{aligned} P_s(x) &= \frac{\lambda^s e^{-\lambda l\tau}}{(r-1)! (s-r-3)!} \int_0^{(l-1)\tau} \int_{(l-1)\tau-x_1}^{l\tau-x_1} \int_0^{\min(x, l\tau-x_1-x_2)} \int_0^{l\tau-x_1-x_2-x_3} x_1^{r-1} x_3^{s-r-3} \times \\ &\times dx_1 dx_2 dx_3 dx_4 = \frac{\lambda^s [(l-1)\tau]^r e^{-\lambda l\tau}}{r! (s-r)!} [\tau^{s-r} - (\tau-x)^{s-r}]. \end{aligned} \quad (12)$$

Из (8)–(12) получаем, что

$$\begin{aligned} \mathbf{P}\{\tau_{km} < x\} &= \sum_{r=0}^{m-1} \sum_{l=1}^{\infty} \left\{ \sum_{s=m}^{\infty} \frac{e^{-\lambda l\tau} [(l-1)\tau]^r \lambda^s}{r! (s-r)!} \tau^{s-r} - \right. \\ &- \sum_{s=k}^{\infty} e^{-\lambda l\tau} \frac{[(l-1)\tau]^r \lambda^s}{r! (s-r)!} (\tau-x)^{s-r} \Big\} = \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \times \\ &\times \left\{ \sum_{s=m-r}^{\infty} e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^s}{s!} - e^{-\lambda x} \sum_{s=k-r}^{\infty} e^{-\lambda(\tau-x)} \frac{[\lambda(\tau-x)]^s}{s!} \right\} = \\ &= \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \left[\frac{1}{(m-r-1)!} \int_0^{\lambda\tau} e^{-u} u^{m-r-1} du - \frac{e^{-\lambda x}}{(k-r-1)!} \int_0^{\lambda(\tau-x)} e^{-u} u^{k-r-1} du \right]. \end{aligned}$$

Лемма доказана.

Пользуясь ею, находим, что при $k \leq m-1$

$$\mathbf{M} \tau_{km} = \frac{1}{\lambda}, \quad (13)$$

а при $k \geq m$

$$\begin{aligned} \mathbf{M} \tau_{km} &= - \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \int_0^\tau x dx \left[\frac{e^{-\lambda x}}{(k-r-1)!} \int_0^{\lambda(\tau-x)} u^{k-r-1} e^{-u} du \right] = \\ &= \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \int_0^\tau \frac{e^{-\lambda x}}{(k-r-1)!} \left(\int_0^{\lambda(\tau-x)} u^{k-r-1} e^{-u} du \right) dx = \\ &= \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \left\{ \frac{1}{\lambda(k-r-1)!} \int_0^{\lambda\tau} u^{k-r-1} e^{-u} du - \frac{e^{-\lambda\tau}}{(k-r-1)!} \times \right. \\ &\quad \left. \times \int_0^\tau [\lambda(\tau-u)]^{k-r-1} du \right\} = \sum_{r=0}^{m-1} \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{\lambda r! (k-r)!} \int_0^{\lambda\tau} u^{k-r} e^{-u} du. \quad (14) \end{aligned}$$

Из соотношений (5), (13) и (14) следуют равенства (3). Этим теорема доказана.

Из (2) и (3) получаем, что в рассматриваемом случае функционал (2) имеет вид:

$$F = \frac{1}{\Theta(m, \tau)(\tau+\alpha)+\beta} \left[\frac{1}{\lambda} \sum_{r=0}^{m-1} \left(f_r + \psi_r(\tau) \frac{(\lambda\tau)^r}{r!} \int_0^{\lambda\tau} \varphi_{mr}(u) e^{-u} du \right) + \alpha f_D \Theta(m, \tau) + \beta f_R \right],$$

где обозначено

$$\varphi_{mr}(u) = \sum_{k=m-r}^{\infty} \frac{f_{k+r}}{k!} u^k \quad (0 \leq r \leq m-1).$$

В случае, когда $f_k = 0$ при $k \leq m-1$ и $f_k = f$ при $k \geq m$, отсюда легко найти, что

$$F = \frac{1}{\Theta(m, \tau)(\tau+\alpha)+\beta} \left[\tau f \Theta(m, \tau) - \frac{f m}{\lambda} + \alpha f_D \Theta(m, \tau) + \beta f_R \right].$$

Для отыскания оптимальных значений m и τ можно получить некоторые, вообще трансцендентные, уравнения.

В заключении отметим, что функции $\Theta(m, \tau)$ удовлетворяют следующему рекуррентному уравнению:

$$\Theta(m, \tau) = 1 + \sum_{k=1}^m \Theta(k, \tau) e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^{m-k}}{(m-k)!}. \quad (15)$$

Действительно, пользуясь однородностью и независимостью приращений процесса Пуассона, находим, что при $s \geq 2$

$$\mathbf{P} \{ v_m = s \} = \sum_{k=1}^m e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^{m-k}}{(m-k)!} \mathbf{P} \{ v_k = s-1 \}.$$

Кроме того,

$$\mathbf{P} \{ v_m = 1 \} = 1 - \sum_{k=1}^m e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^{m-k}}{(m-k)!}.$$

Отсюда

$$\Theta(m, \tau) = \sum_{s=1}^{\infty} s P\{v_m = s\} = 1 - \sum_{k=1}^m e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^{m-k}}{(m-k)!} + \\ + \sum_{k=1}^m e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^{m-k}}{(m-k)!} \sum_{s=2}^{\infty} s P\{v_k = s-1\} = 1 + \sum_{k=1}^m \Theta(k, \tau) e^{-\lambda\tau} \frac{(\lambda\tau)^{m-k}}{(m-k)!}.$$

Из (15) следует, что

$$\Phi(z) = \sum_{m=1}^{\infty} z^m \Theta(m, \tau) = \frac{z}{(1-z)(1-e^{-\lambda\tau}(1-z))}.$$

и

$$\Theta(m, \tau) = \frac{1}{m!} \left[\frac{z}{(1-z)(1-e^{-\lambda\tau}(1-z))} \right]_{z=0}^{(m)}$$

Институт физики и математики
АН Лит. ССР

Поступило в редакцию
5.IX.1964

ЛИТЕРАТУРА

1. Феллер В., Введение в теорию вероятностей и её положения, М., 1964.
2. Smith W. L., Regenerative stochastic processes, Proc. Roy. Soc., A, 232 (1955), 6-31.
3. Smith W. L., Renewal theory and its ramifications, J. Roy. Stat. Soc., B, 20, 2 (1958), 243-284.

APIE VIENĄ PUAŠONO PROCESO VALDYMŲ KLASĘ

B. GRIGELIONIS

(Reziumė)

Darbe nagrinėjama viena Puasono proceso valdymų klasė. Randamas minimizuojamo funkcionalo išreikštas pavidalas, leidžiantis suieškoti optimalius valdymo parametrus.

ON A CLASS OF CONTROLS OF THE POISSON PROCESS

B. GRIGELIONIS

(Summary)

In the paper a class of controls of the Poisson process is considered. An explicit form of the minimized functional, which enables to search the optimal values of control parameters, is given.